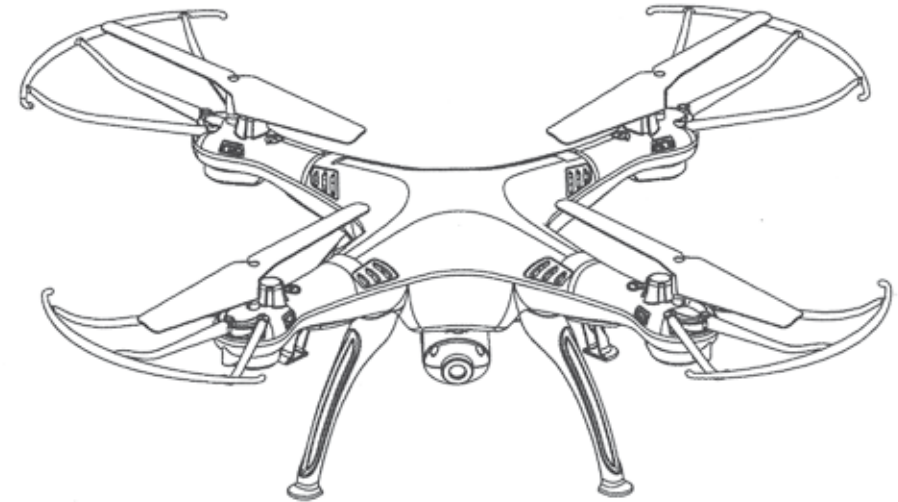


X5SW EXPLORERS

GYROSCOPE 24G

4CH 2.4G REMOTE CONTROL QUADROKOPTER



www.drohnenstore24.de

1 BEDIENUNGSANLEITUNG

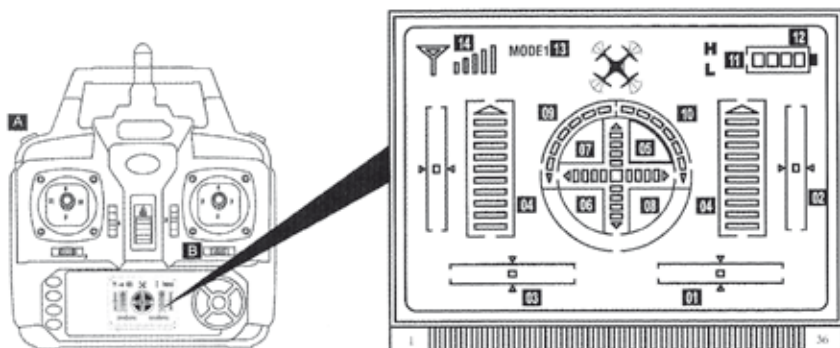
IMPLEMENT STANDARD: GB/T26701-2011

Eigenschaften

- Die spezielle Vier-Achsen-Struktur macht den Quadrokopter im Flug flexibler und schneller. Er kann Indoor und Outdoor geflogen werden. Outdoor ist der Quadrokopter sehr windstabil.
- Präziser Schwebeflug durch Sechs-Achsen-Gyroskop.
- Der Aufbau des Modells ermöglicht eine einfache und bequeme Wartung und Montage.
- Mit 360 ° 3D-Funktion für einen atemberaubenden Flug.
- Inkl. hinzugefügter Headless-Funktion. WIFI- Echtzeit-Luftbild

Die Materialien und in dieser Bedienungsanleitung genannten Spezifikation sowie die Teile dieses Paketes dient nur als Referenz. Unser Unternehmen ist nicht für die Anpassung der äußeren Verpackung verantwortlich. Wir informieren Sie darüber, dass Sie alle Informationen Aktualisierungen oder Änderungen, auf unserer Homepage finden.

Fernsteuerung, Tastatur und LCD Monitor



01. Seitwärts Feinabstimmung: Zeigt die Einstellung der Seitwärts Einstellungen (Li/Re Fein-Tuning in Mode2)
02. Vorwärts/Rückwärts Feinabstimmung: Zeigt die Einstellung der Vor- und Rückflugeinstellungen.
03. Drehen Feinabstimmung: Zeigt die Einstellung der Recht/Links Dreheinstellungen (Seitw. Fein-Tuning in Mode2)
04. Vorwärts Gaseinstellungen.
05. Rückwärts Gaseinstellungen.
06. Links Neigungseinstellungen
07. Rechts Neigungseinstellungen
08. Linksdrehung
09. Rechtsdrehung
10. Hohe/niedrige Geschwindigkeit: Drücken Sie die Taste "A" für einige Sekunden, um zwischen hoher Geschwindigkeit oder Niedriggeschwindigkeitsmodus umzuschalten. Energieanzeige Batterie für Modus.
11. Batterieanzeige
12. Modusanzeige.
13. Signal zeigt: Empfangsstärke

Anbau der Landekufen & des Rotorschutzes

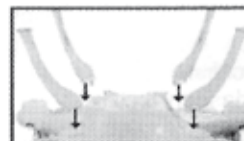


Abbildung 1

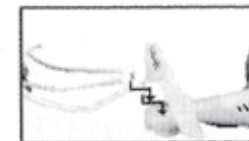


Abbildung 2

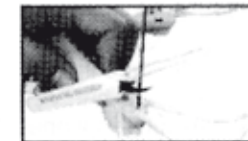


Abbildung 3

1. Legen Sie die Standfüße in die Schnittstelle unter dem Hauptkörper wie in (Abb.1) gezeigt.
2. Installieren Sie die Rotorblätter und den Rahmen um die Rotoren zu schützen. Befestigen Sie an jeder Ecke die Sicherungsschraube. (Abb. 2-3).

Zubehörinstallation für WiFi-Echtzeit-Luftbild

Installation der Smartphonebefestigungsklemme



Bild 1



Bild 2



Bild 3

1. Befestigen Sie die Smartphonebefestigungsklemme auf der Antenne der Fernbedienung.
2. Drücken Sie hinten auf die Smartphonebefestigungsklemme um Ihr Smartphone einzusetzen.
3. Halten Sie die Smartphonebefestigungsklemme fest und ziehen Sie sie nach oben um sie zu entfernen.

WiFi-Software herunterladen und installieren

Installationssoftware

Bei Android-Smartphone laden Sie die Software bitte unter www.symatoys.com herunter oder scannen Sie den zweidimensionalen Code um die Software zu installieren.

Bei iPhone iOS, laden Sie die Software bitte vom APP Store herunter um Syma FPV-Software zu installieren oder scannen Sie den zweidimensionalen Code für die Syma FPV-Software.

Achtung: Der zweidimensionale Code ist in der farbigen Box verpackt und die Spezifikationen auf der Rückseite zu scannen.

2. Verbindungsbeschreibung

Leuchtet die Anzeigenlampe des FPV grün, ist es mit dem Modell verbunden. Das rote Licht blinkt langsam für 20 Sekunden um zu warten, dass es sich mit dem Telefon verbindet. Drücken Sie auf "Einstellungen" des Telefons, öffnen Sie WiFi und finden Sie "FPV WiFi****" in der WiFi-Suchliste. Drücken Sie "verbinden" bis "Verbunden" angezeigt wird. Jetzt verlassen Sie die Einstellungsoptionen. Öffnen Sie die Syma FPV Software, klicken Sie auf die "Start"-Anzeige und geben Sie die Steuerschnittstelle ein. Das Bild wird nun auf dem Bildschirm angezeigt. Ist das WiFi-Signal voll, zeigt es das stärkste Signal im Augenblick an.



1. Öffnen Sie die Software Syma FPV



2. Drücken Sie den "START"-Button



3. Dieses Bild erscheint auf dem Bildschirm.

3. Symbolbeschreibung Echtzeit-Schnittstelle



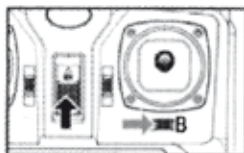
1. Rückkehr
2. WiFi-Signal
3. Telefon- und Video-Check
4. Video
5. Foto
6. Zeitanzeige

4. Echtzeit-Luftaufnahme

Foto und Video: Wenn die WiFi-Kamera im Normalzustand ist, klicken Sie auf das Foto- oder Video-Symbol auf der Echtzeitschnittstelle um Fotos oder Videos aufzunehmen. (Dateien von Fotos oder Videos können im Ordner "Foto-und-Video-Check" überprüft werden.)

Controller-Modi und Anweisungen

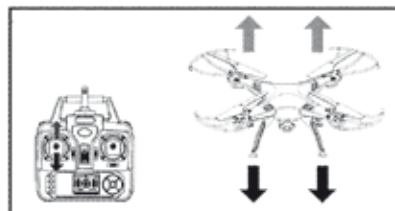
Der Sender hat zwei Modi eingebaut, Modus 1 und Modus 2, für die verschiedenen Kundenansprüche. Schieben Sie die Taste B nach rechts und halten diese. Wenn der Modus umgesprungen ist, lassen Sie die Taste los und fliegen Sie in Ihrem gewählten Modus.



MODE 1

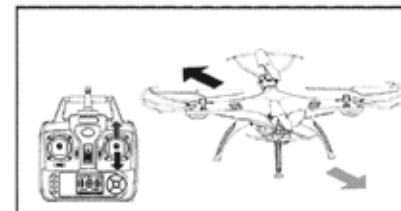
Betrieb im Mode 1

Starten und Landen



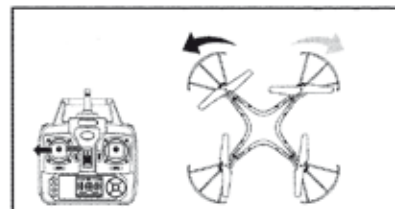
Drücken Sie langsam den Gashebel nach vorn: Der Quadrocopter startet. Ziehen Sie langsam den Gashebel zurück: Der Quadrocopter landet.

Vorwärts und Rückwärts



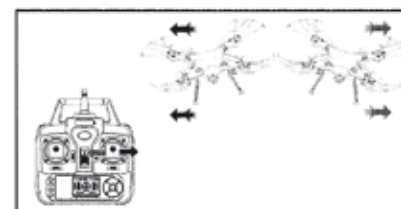
Drücken Sie den Richtungshebel nach oben oder unten, fliegt der Quadrocopter vorwärts oder rückwärts.

Rechts und Links drehen



Ziehen Sie das Gas nach links oder rechts, der Quadrocopter fliegt nach links oder rechts.

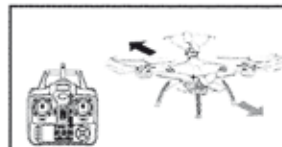
Seitwärts fliegen



Ziehen Sie den Richtungshebel nach links oder rechts, fliegt der Quadrocopter nach links oder rechts.

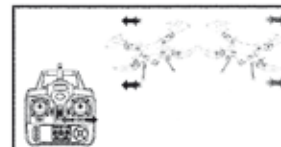
Feineinstellungen

Vorwärts Rückwärts Feineinstellungen



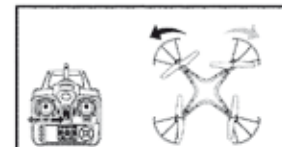
Wenn der Quadrocopter automatisch vorwärts / rückwärts fliegt. Können Sie das mit dem Feinabstimmungsknopf korrigieren.

Seitwärts Feineinstellungen



Wenn der Quadrocopter automatisch seitwärts fliegt. Können Sie das mit dem Feinabstimmungsknopf korrigieren.

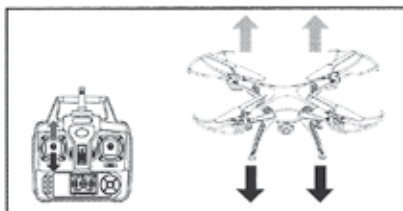
Drehen Feineinstellungen



Wenn der Quadrocopter automatisch dreht. Können Sie das mit dem Feinabstimmungsknopf korrigieren.

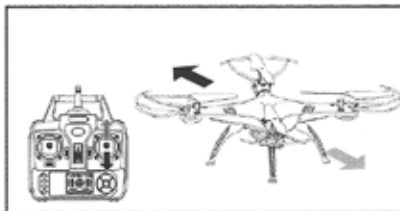
MODE 2

Starten und Landen



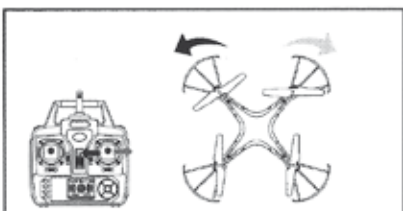
Drücken Sie langsam den Gashebel nach vorn: Der Quadrocopter startet. Ziehen Sie langsam den Gashebel zurück: Der Quadrocopter landet.

Vorwärts und Rückwärts



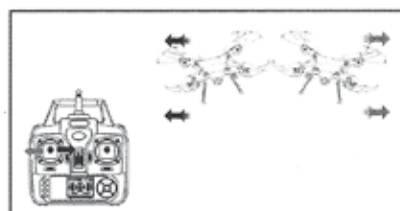
Drücken Sie den Richtungshebel nach oben oder unten, fliegt der Quadrocopter vorwärts oder rückwärts.

Rechts und Links drehen



Ziehen Sie das Gas nach links oder rechts, der Quadrocopter fliegt nach links oder rechts.

Seitwärts fliegen



Ziehen Sie den Richtungshebel nach links oder rechts, fliegt der Quadrocopter nach links oder rechts.

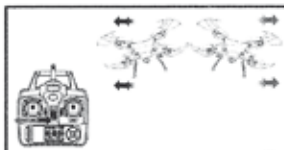
Feineinstellungen

Vorwärts Rückwärts Feineinstellungen



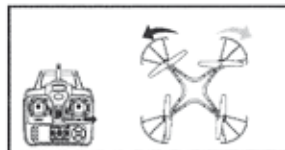
Wenn der Quadrocopter automatisch vorwärts / rückwärts fliegt. Können Sie das mit dem Feinabstimmknopf korrigieren.

Seitwärts Feineinstellungen



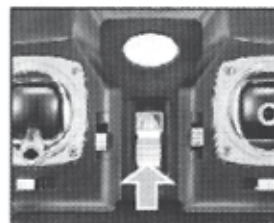
Wenn der Quadrocopter automatisch seitwärts fliegt. Können Sie das mit dem Feinabstimmknopf korrigieren.

Drehen Feineinstellungen

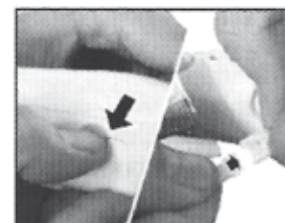


Wenn der Quadrocopter automatisch dreht. Können Sie das mit dem Feinabstimmknopf korrigieren.

Bereit zum ersten Flug



1. Drücken Sie den On/OFF Schalter



2. Öffnen Sie das Batterie-Fach und verbinden den Stecker mit dem Quadrocopter



3. Verbringen Sie den Akku in das Batterie-fach und verschließen dieses. Stellen Sie den Schalter auf ON.



4. Drücken Sie den Gashebel in die höchste Position, und dann schnell wieder in die unterste Position. Es wird ein klarer Sound aus dem Sender zu hören sein. Dies zeigt, dass der Quadrocopter mit dem Sender verbunden ist. Der Quadrocopter ist bereit zum Flug.

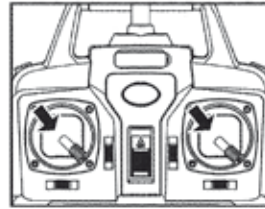
Funktionsanleitung

- 1. Niedrigspannung Anzeige**
Wenn die 4 Anzeigeleuchten an der Unterseite des Fluggerätes zu blinken beginnen, fliegen Sie das Gerät sofort zu einem sicheren Landeplatz. Die Spannung des Akkus ist nicht mehr ausreichend.
- 2. Überstromschutz**
Stürzt das Fluggerät mit rotierenden Flügeln ab oder bleibt stecken, schaltet sich der Überstromschutz ein.



3. Horizontalkorrekturfunktion

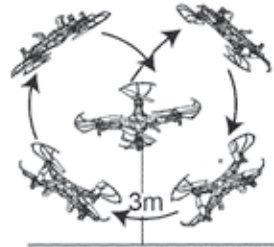
Legen Sie den Quadrokopter auf eine horizontale Position. Drücken Sie dann am Sender den links/rechts Hebel zur niedrigsten rechten Ecke für ca. 2-3 Sekunden. Die Anzeige des Quadrokopters beginnt schnell zu blinken. Leuchtet die Anzeige wieder normal, wurde das Reset erfolgreich durchgeführt.



4. 3D Eversion

Wenn Sie mit der Grundsteuerung vertraut sind, haben Sie die Möglichkeit weitere spannende Tricks durchzuführen. Ab einer Höhe von 3m drücken Sie die 3D-Eversion Taste an der hinteren rechten Seite des Senders. Drücken Sie das Seitenruder in eine Richtung Ihrer Wahl. Es gibt ein 360° Drehung!

Tip: 3D Flug geht am besten mit vollgeladenem Akku!



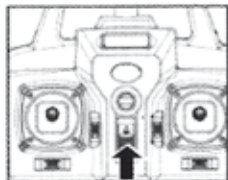
5. Wurf-Start Fluganweisungen

Dank des 6-Achsen-Gyroskops können Sie den Quadrokopter in die Luft werfen und dann schnell Gas geben. Durch den Gyro wird das Fluggerät sofort stabilisiert und schwebt sanft durch die Luft. Das funktioniert ebenfalls wenn der Quadrokopter rollt.

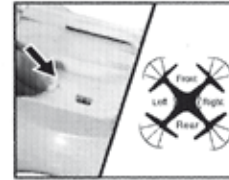


6. Headless-Funktion

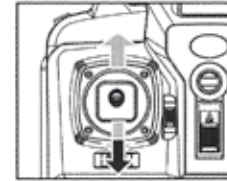
Start Vorbereitung / Einrichtung



1. Schalten Sie den Power Schalter an der Fernbedienung ein.



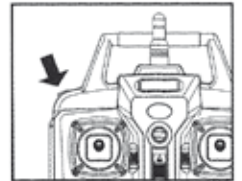
2. Nachdem Sie den Akku mit dem Quadrokopter verbunden haben und den Power Schalter auf ON gestellt haben, richten Sie die Front des Quadrokopter genau in die Richtung, die Sie als vorwärts definieren möchten.



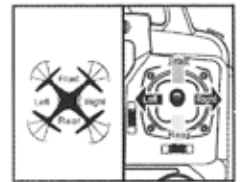
3. Schieben Sie jetzt den Gashebel einmal auf die höchste Stufe und wieder zurück auf die niedrigste Stufe. Es gibt ein deutliches Signal an der Fernbedienung was bedeutet dass die Definition der Vorwärts-Richtung erfolgreich abgeschlossen ist.

2. Wechsel zwischen den Funktionen

1. Nach der Frequenzmodulation ist das Flugzeug im Standard Modus. Die Leuchtanzeige am Quadrokopter leuchtet. Um den Modus zu wechseln den oberen linken Schalter für 2 Sekunden betätigen. Es ertönt ein "DDD" Signal. In diesem Moment werden die neuen Einstellungen übernommen. Wenn ein langes "D" ertönt ist der Wechsel abgeschlossen. Die vier Leuchten am Quadrokopter blinken innerhalb von 4 Sekunden einmal.

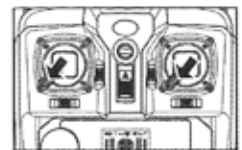


2. In diesem Zustand ist es nicht nötig zu wissen wo vorn oder hinten ist. Dies ist nur wichtig um die Richtungssteuerung am Quadrokopter zu kalibrieren.



3. Korrektur Vorwärts

1. Nach einem Absturz ist lediglich die Steuerung zu korrigieren. Gashebel und Steuerhebel gleichzeitig nach links unten ziehen. Die Leuchtanzeige am Quadrokopter blinkt langsam für 3 Sekunden. Somit ist die Korrektur vollzogen.



Akku aufladen

1. Schalten Sie den Power Schalter am Quadrokoopter auf OFF. Danach öffnen Sie das Batteriefach.



2. Trennen Sie vorsichtig den Akku vom Quadrokoopter an der Steckverbindung.



3. Um den Akku zu laden, nehmen Sie das USB-Kabel und verbinden dieses mit dem Akku. Stecken Sie den USB-Stecker in den PC oder das USB-Ladegerät. Während des Ladevorgangs leuchtet die Anzeige auf dem USB-Kabel. Sie erlischt, wenn der Ladevorgang abgeschlossen ist.



Wichtig:

Beim Laden des Akkus über den Computer, entfernen Sie das Ladekabel vor dem Herunterfahren des Computers. Im ausgeschalteten Zustand wird der Akku nicht geladen.

4. Setzen Sie den Akku wieder in den Quadrokoopter ein. Danach schließen Sie das Batteriefach wieder.



Ladezeit: ca. 130 Minuten - Flugzeit ca. 5,5 Minuten

Vorsicht beim Laden des Akkus

1. Laden Sie den Akku an einem trockenen und gut belüfteten Platz auf.
2. Entfernen Sie den Akku vor dem Laden aus dem Quadrokoopter. Laden Sie den Akku nur unter Aufsicht eines Erwachsenen.
3. Laden Sie den Akku nicht unmittelbar nach dem Flug. Prüfen Sie, ob der Akku abgekühlt ist. Ansonsten besteht Brandgefahr und der Akku kann anschwellen.
4. Bitte verwenden Sie nur das Original USB-Ladegerät. Wurde der Akku lange nicht benutzt oder ist dieser "angeschwollen", tauschen Sie ihn bitte aus.
5. Auch wenn Sie den Akku für längere Zeit nicht benutzt haben, verliert er dennoch Spannung. Wurde der Akku zu oft geladen und entladen, verkürzt dies seine Lebenszeit.

Installation der WiFi-Kamera

Demontageschritte der Kamera

1. Ziehen Sie das Netzkabel von der Kamera ab, wie in der Abbildung (1) gezeigt.
2. Drücken Sie den Sicherheitsverschluss des unteren Rumpfes nach unten und ziehen Sie gleichzeitig die Kamera nach vorn ab.

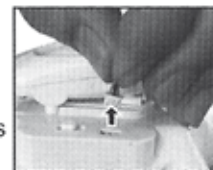


Abb. 1



Abb. 2

Installation der Kamera

1. Schieben Sie die Kamera in die Position wie abgebildet (1)
2. Verbinden Sie die Verbindungslinie der Kamera mit dem Netzteil des Rumpfes wie abgebildet (2)

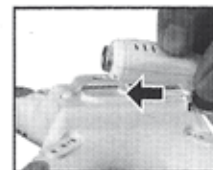


Abb. 1



Abb. 2

Wartung und Fehlerbehebung

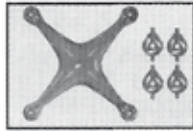
Problems	Ursache	Lösungen
Quadrokoopter reagiert nicht	<ol style="list-style-type: none"> 1. Akku vom Quadrokoopter leer. 2. Batterien der Fernbedienung leer 3. Einrichtung der Verbindung Quadrokoopter & Fernbedienung gescheitert. Kanal wurde falsch gewählt. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Akku aufladen. 2. Batterien austauschen 3. Codierung und Vorbereitung neu starten.
Quadrokoopter reagiert nicht richtig	<ol style="list-style-type: none"> 1. Batterien der Fernbedienung leer 2. Andere Fernbedienung stört die Frequenz. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Batterien austauschen 2. Codierung und Vorbereitung neu starten.
Quadrokoopter fliegt automatisch zur Seite wenn schwebt	<ol style="list-style-type: none"> 1. Keine horizontale Korrektur. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Führen Sie eine horizontale Korrektur wie auf Seite 9 (3) gezeigt durch (Korrekturfunktion).
Abweichung der Vorwärts-Richtung unter dem Headless-Modul	<ol style="list-style-type: none"> 1. Mehrfache Kollisionen. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Definition neu starten, siehe Seite 9 - 10 (6) Headless-Funktion

Ersatzteile

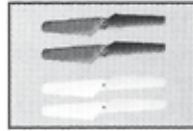
Hier sind alternative Ersatzteile. Zur Vereinfachung wurde jedes Ersatzteil markiert. Ersatzteile erhalten Sie von Ihrem Fachhändler. Bitte geben Sie beim Kauf die Farbe an.



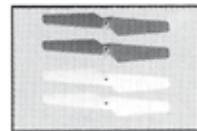
X5SW-01A
Rumpf (weiss)



X5SW-01B
Rumpf (schwarz)



X5SW-02A
Rotorblatt rechtsdrehend
(weiss/schwarz)



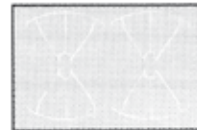
X5SW-02B
Rotorblatt linksdrehend
(weiss/schwarz)



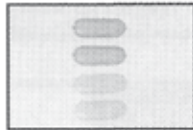
X5SW-03A
Landekufen (weiss)



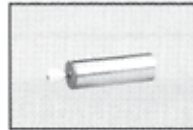
X5SW-03B
Landekufen (schwarz)



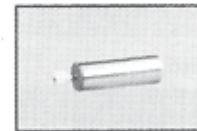
X5SW-04
Schutzrahmen



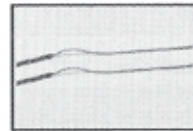
X5SW-05
Lichtabdeckungen



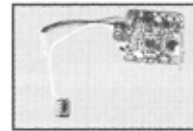
X5SW-06
Motor A



X5SW-06
Motor B



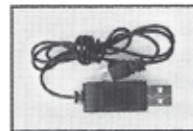
X5SW-07
Lichter



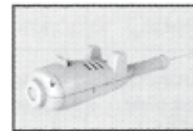
X5SW-08
Platine



X5SW-09
Akku



X5SW-10
USB-Ladekabel



X5SW-11
Kamera (weiss)



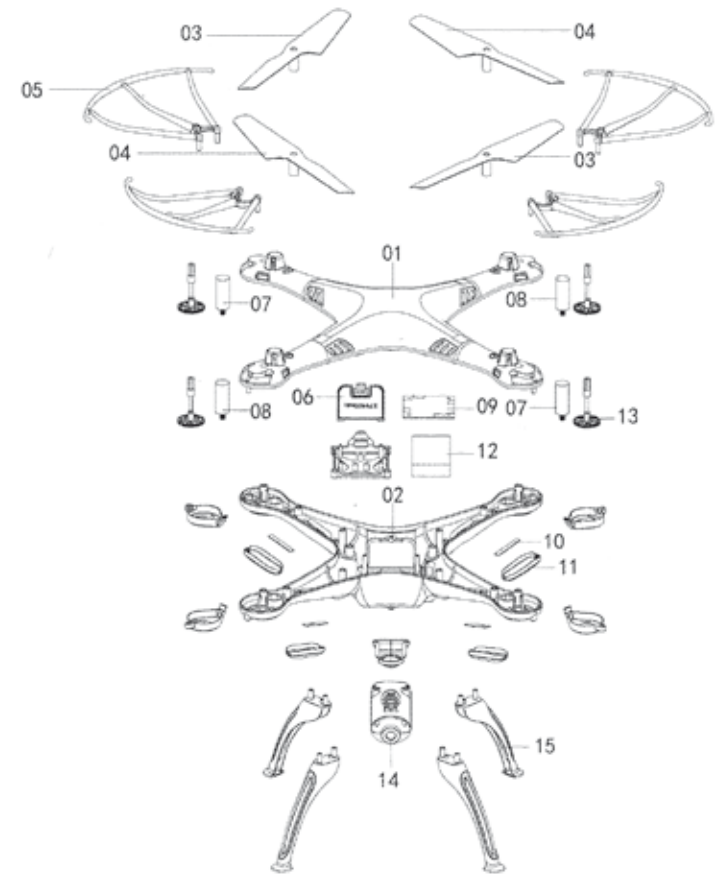
X5SW-12
Kamera (schwarz)



X5SW-13
Fernbedienung

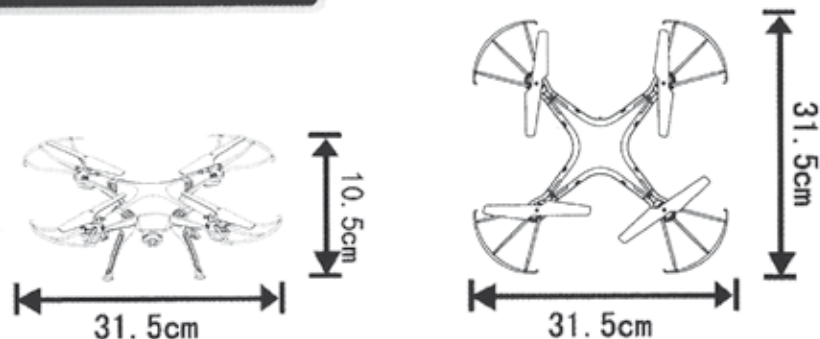


X5SW-14
Telefonbefestigungsklemme



Code	Description	Quantity	Code	Description	Quantity	Code	Description	Quantity
01	oberer Körper	1	07	Motor im Uhrzeigersinn	2	13	Gang	4
02	unterer Körper	1	08	Motor entgegen dem Uhrzeigersinn	2	14	WiFi Kamera	1
03	Rotorblatt rechtsdrehend	2	09	Platine	1	15	Landekufen	4
04	Rotorblatt linksdrehend	2	10	Lichtabdeckung	4			
05	Schutzrahmen	4	11	Licht	4			
06	Akkuabdeckung	1	12	Akku	1			

Abmessungen



Länge: 31,5 cm
Breite: 31,5 cm
Höhe: 10,5 cm

Hauptmotor: $\varnothing 8$
Akku: 3.7V 500 mAh Li-poly



SPEZIFIKATIONEN UND FARBEN DES INHALTS KÖNNEN VOM FOTO ABWEICHEN.



Two-dimension code
of Android system



Two-dimension code
of iPhone iOS system

Das Unternehmen hat das Recht auf nachträgliche technische Änderungen entgegen der hier beschriebenen Anweisungen.

Konformitätserklärung

Hiermit erklärt die Firma:
Halogenkauf Lightech GmbH, Schlehenweg 4, 29690 Schwarmstedt,
dass sich das beschriebene Gerät in Übereinstimmung mit den grundlegenden Anforderungen
und den anderen relevanten Vorschriften der Richtlinie 1999/5/EG befindet.
Die vollständige Konformitätserklärung befindet sich auf der Rückseite.
Es handelt sich um eine Funkanlage der Klasse 1. Der Betrieb ist in allen Ländern der EU erlaubt.

Einschlägige EG-Richtlinien

- (R&TTE) Funktechnische Einrichtungen (FTEG) 1999/5/EG
- (WEEE) Elektro- und Elektronikalt-/schrottgeräte - 2002/96/EG - WEEE-Nr. DE44369545
- (RoHS) Beschränkung der Verwendung bestimmter gefährlicher Stoffe in Elektro- und Elektronikgeräten 2011/65/EU

Bei Gewährleistung oder Garantieansprüchen

ist der Händler und nicht der Importeur (ESUN Europe GmbH) verantwortlich.



Nehmen Sie beim Einschalten des Geräts einen Sicherheitsabstand von ihrem Körper um sich nicht an den Rotor-
drehungen zu verletzen. Der Importeur ist nicht verantwortlich für den Missbrauch oder Veränderung des oben
stehenden Modells.

Fernmeldebestimmung:

Bitte beachten Sie das gültige Recht in Ihrem Land für die Verwendung einer Fernsteueranlage.

ACHTUNG!

**GEFAHR DES ERSTICKENS DURCH KLEINTEILE. BENUTZUNG NUR UNTER UNMITTLBARER AUFSICHT DURCH
ERWACHSENE. PRODUKT AUßER REICHWEITE VON KINDERN UNTER 12 JAHREN HALTEN. NICHT FÜR KINDER
UNTER 12 JAHREN. Kein Kinderspielzeug!**

Entsorgung

Bitte beachten Sie das elektrische und elektronische Geräte
nicht in den Hausmüll gehören. Entsorgen Sie das Gerät am
Ende seiner Lebensdauer gemäß den geltenden gesetzlichen
Vorschriften. Sie sind als Endverbraucher gesetzlich ver-
pflichtet (Batterieverordnung) zur Rückgabe aller gebrauchten
Batterien und Akkus.

Schadstoffhaltige Batterien/Akkus sind gekennzeichnet, die
auf das Verbot der Entsorgung über den Hausmüll hinweisen.

Die Bezeichnung für das ausschlaggebende Schwermetall
sind: CD = Cadmium, HG = Quecksilber, Pb = Blei (Bezeich-
nung steht auf Batterien / Akkus)

Sorgen Sie bitte für eine fachgerechte, den gesetzlichen
Vorschriften entsprechende Entsorgung der Batterien /Akkus.
Werfen Sie bitte nur entladene Akkus in die vorgesehenen
Sammelboxen der Kommunen.



DROHNENSTORE24.DE

... DER DROHNEN-GURU

EG-KONFORMITÄTSERKLÄRUNG

EC Declaration of conformity

Name/Inverkehrbringer:
Name / adress of manufacturer

HALOGENKAUF LIGHTTECH® GMBH
Schlehenweg 4
29690 Schwarmstedt
Deutschland

Hersteller:
manufacturer:

X-Viki

Produktbezeichnung:
product title:

Quadrocopter Drohne X5SW Explorers, WiFi, FPV
Model-Nr. X5SW

Artikel-Nummer:
article ref.-number:

ESX5SWSW, ESX5SWWS

Wir bestätigen die Konformität des o.g. Produktes mit folgenden Normen:
We acknowledge the conformity of the above mentioned product with the following standards:

Angewendete Normen:

Gesundheit und Sicherheit (§ 3 Abs. 1 Nr. 1 FTEG/Artikel 3 (1) a) RTTE):

EN 50371:2002
EN 60825-1:1994+A1:2002+A2:2001

Elektromagnetische Verträglichkeit (§ 3 Abs. 1 Nr. 2 FTEG/Artikel 3 (1) b) RTTE):

EN 301 489-1 V1.8.1:2008
EN 301 489-03 V 1.4.1:2002
EN 55022: 2010
EN 55024: 2010

Nutzung des zugewiesenen Funkspektrums (§ 3 Abs. 2 FTEG/Artikel 3 (2) RTTE):

EN 300 440-2 V1.4.1:2010

CE-Kennzeichnung:
Application of CE-marking:

2014

Aussteller:
manufacturer:

HALOGENKAUF LIGHTTECH® GMBH

Ort, Datum:
Place, Date:

Schwarmstedt, den 30.10.2014

Stempel, rechtsverbindliche Unterschrift
stamp, signature of the applicant

